

§6 电磁场的 能量、动量和角动量

1

一、电磁场的能量

1. 能量守恒的物理图像

- 电磁场的能量守恒应是一种局域的守恒，而为了描述这样一种守恒定律，需要两个物理量：

(1) 能量密度 $w = w(t, \vec{x})$ ：单位体积的能量；

(2) 能流密度 $\vec{S} = \vec{S}(t, \vec{x})$ ：沿能量传输方向，大小为单位时间穿过单位横截面积的能量。

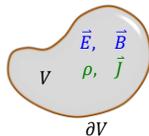
- 电磁场与实物粒子之间的相互作用会引起能量、动量、角动量等的交换，因此，一个给定区域 V 内电磁场能量减少的原因，即可能是由于电磁场携带着能量从区域边界流出去了，也可能是其能量转移给了实物粒子，或者两者兼而有之。

2

- 数学上，能量守恒定律表示为：

$$-\frac{d}{dt} \int_V dV w = \oint_{\partial V} d\vec{\sigma} \cdot \vec{S} + \int_V dV \vec{f} \cdot \vec{v}$$

其中， V 是空间中任一给定区域，其内可能有电荷、电流和电磁场。



单位时间区域内减少的电磁场能量等于
单位时间由区域边界流出的电磁场能量与
单位时间电磁场对区域内实物粒子做功之和。

- 能量守恒定律可以写为微分形式：

$$-\partial_t w = \nabla \cdot \vec{S} + \vec{f} \cdot \vec{v} \quad \text{or} \quad \vec{f} \cdot \vec{v} = -\partial_t w - \nabla \cdot \vec{S}$$

3

2. 电磁场消耗的功率密度

电磁场在单位体积实物粒子上消耗的功率 (功率密度) 可由力密度给出。由于 $\vec{j} = \rho\vec{v}$ ，因而为

$$\vec{j} \cdot \vec{v} = (\rho\vec{E} + \vec{j} \times \vec{B}) \cdot \vec{v} = \rho\vec{E} \cdot \vec{v} = \vec{E} \cdot \vec{j}$$

所以，微分形式的能量守恒定律可写为：

$$-\partial_t w = \nabla \cdot \vec{S} + \vec{E} \cdot \vec{j} \quad \text{or} \quad \vec{E} \cdot \vec{j} = -\partial_t w - \nabla \cdot \vec{S}$$

在对电磁场能量一无所知的情况下，

我们应该坚定这样的信心：

能量守恒！

能量一定守恒！

能量只能转化而不能消失！

——刘万东

4

3. Poynting定理

$$\vec{E} \cdot \vec{j} = \frac{1}{\mu_0} \vec{E} \cdot (\nabla \times \vec{B}) - \epsilon_0 \vec{E} \cdot \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \quad (\text{AM})$$

$$= -\frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 \right) - \frac{1}{\mu_0} \nabla \cdot (\vec{E} \times \vec{B}) + \frac{1}{\mu_0} \vec{B} \cdot (\nabla \times \vec{E}) \quad (\text{Leibnitz})$$

$$= -\frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 \right) - \frac{1}{\mu_0} \nabla \cdot (\vec{E} \times \vec{B}) - \frac{1}{\mu_0} \vec{B} \cdot \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \quad (\text{F})$$

$$= -\frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 + \frac{B^2}{2\mu_0} \right) - \nabla \cdot \left(\frac{1}{\mu_0} \vec{E} \times \vec{B} \right) \quad (\text{Leibnitz})$$

$$= -\partial_t w - \nabla \cdot \vec{S}$$

5

电磁场的能量守恒定律 (Poynting定律)

$$(\text{积分形式}) \quad -\frac{d}{dt} \int_V dV w - \oint_{\partial V} d\vec{\sigma} \cdot \vec{S} = \int_V dV \vec{E} \cdot \vec{j}$$

$$(\text{微分形式}) \quad -\partial_t w - \nabla \cdot \vec{S} = \vec{E} \cdot \vec{j}$$

● 电磁场的能量密度

$$w \triangleq \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 + \frac{B^2}{2\mu_0} = \frac{1}{2} \epsilon_0 (E^2 + c^2 B^2)$$

● 电磁场的能流密度 (Poynting矢量)

$$\vec{S} \triangleq \frac{1}{\mu_0} \vec{E} \times \vec{B} = \epsilon_0 c^2 \vec{E} \times \vec{B}$$

6

总能量守恒

将 V 取为全空间。设 $r \rightarrow \infty$ 时, $\vec{E}, \vec{B} \sim O(1/r)$, 则

$$\int dV \vec{E} \cdot \vec{j} = -\frac{d}{dt} \int dV w$$

即电磁场在实物上消耗的总功率等于场总能量的时间减小率。

因此, 电磁场与带电粒子构成的体系的总能量守恒。

- 电磁场消耗的总功率等于实物粒子力学能量 (记为 U) 增加的速率, 若用 W 表示全空间电磁场的总能量, 则

$$\frac{d(U+W)}{dt} = 0 \quad \longrightarrow \quad U+W = \text{const.}$$

7

- 对于通过电磁作用的带电粒子系统, 此处所指力学能量就是带电粒子系统的总动能或总相对论能量。这是由于

$$\begin{aligned} \vec{j}(t, \vec{x}) &= \sum_k e_k \vec{v}_k(t) \delta^3(\vec{x} - \vec{x}_k(t)) \\ \longrightarrow \int dV \vec{E} \cdot \vec{j} &= \sum_k e_k \int dV \vec{E}(t, \vec{x}) \cdot \vec{v}_k(t) \delta^3(\vec{x} - \vec{x}_k(t)) \\ &= \sum_k e_k \vec{E}(t, \vec{x}_k) \cdot \vec{v}_k(t) \end{aligned}$$

根据动能定理, 作用于各带电粒子上的 Lorentz 力消耗的总功率等于力学能量 (动能或相对论能量) 的时间变化率, 即

$$\sum_k e_k \vec{E} \cdot \vec{v}_k = \frac{d}{dt} \left(\sum_k \frac{1}{2} m_k v_k^2 \right) \quad \text{or} \quad \frac{d}{dt} \left(\sum_k \frac{m_k c^2}{\sqrt{1 - v_k^2/c^2}} \right)$$

8

存在导体的情形

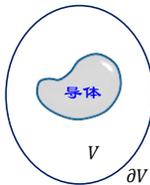
若区域 V 内的实物为 Ohm 型导体, 由于 $\vec{j} = \sigma \vec{E}$, 故

$$\frac{d}{dt} \int_V dV w + \int_V dV \frac{J^2}{\sigma} = -\oint_{\partial V} d\vec{\sigma} \cdot \vec{S}$$

由边界流进区域的电磁场能量, 一部分使得区域内电磁场的能量增加, 一部分则以焦耳热的形式损耗掉了。

$$-\frac{d}{dt} \int_V dV w = \int_V dV \frac{J^2}{\sigma} + \oint_{\partial V} d\vec{\sigma} \cdot \vec{S}$$

导致区域内电磁场能量减少的原因有二, 一是作用于实物产生焦耳热, 二是电磁场携带着能量由边界流出去了。



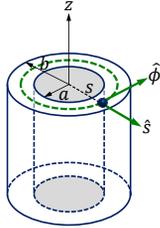
9

【例】同轴传输线内导体半径为 a ，外导线半径为 b ，两导线间为真空。导线载有电流 I ，两导线间的电压为 V 。

- (1) 忽略导线电阻，计算导线间的能流和传输功率；
 (2) 计及导线电阻，计算通过内导线表面进入导线内的能流，证明它等于导线的损耗功率（设内导体 $\varepsilon = \varepsilon_0, \mu = \mu_0$ ）。

【解】 (1) 设导线上单位长度的电量为 λ ，则由 Gauss 定理以及 Ampere 环路定理，有

$$\vec{E} = \frac{\lambda}{2\pi\varepsilon_0 s} \hat{s}, \quad \vec{B} = \frac{\mu_0 I}{2\pi s} \hat{\phi}, \quad (a < s < b)$$



10

其中， λ 可由导线间的电压 V 给出：

$$V = \int_a^b \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_a^b E_s ds = \frac{\lambda}{2\pi\varepsilon_0} \ln \frac{b}{a}$$

$$\Rightarrow \lambda = \frac{2\pi\varepsilon_0 V}{\ln(b/a)}$$

故能流密度矢量为

$$\vec{S} \triangleq \frac{1}{\mu_0} \vec{E} \times \vec{B} = \frac{\lambda I}{4\pi^2 \varepsilon_0 s^2} \hat{z} = \frac{IV}{2\pi s^2 \ln(b/a)} \hat{z}, \quad (a < s < b)$$

传输线的总传输功率为

$$P = \oint d\vec{\sigma} \cdot \vec{S} = \int_a^b S \cdot 2\pi s ds = IV$$

11

(2) 计及内导体的有限电导率 σ ，则内导体内部一点的电场强度不再为零，利用 Ohm 定律以及 Ampere 环路定理，有

$$\vec{E}_{\text{in}} = \frac{\vec{J}}{\sigma} = \frac{I}{\pi a^2 \sigma} \hat{z}, \quad \vec{B}_{\text{in}} = \frac{\mu_0 I s}{2\pi a^2} \hat{\phi}, \quad (0 \leq s \leq a)$$

故内导体内的能流密度矢量为

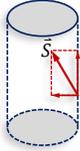
$$\vec{S}_{\text{in}} \triangleq \frac{1}{\mu_0} \vec{E}_{\text{in}} \times \vec{B}_{\text{in}} = -\frac{I^2 s}{2\pi^2 a^4 \sigma} \hat{s}, \quad (0 \leq s \leq a)$$

这部分流入导体内部的能量以焦耳热的形式消耗掉了，流入长度为 L 的一段导线内部的功率为

$$P_{\text{in}} = \vec{S}_{\text{in}}(s=a) \cdot (-2\pi a L \hat{s}) = I^2 \frac{L}{\pi a^2 \sigma} = I^2 R, \quad R \triangleq \frac{L}{\pi a^2 \sigma}$$

12

计及内导体电阻时，导线内电场沿着电流方向。根据边值关系，在导线表面外侧附近，电场不仅有法向分量，也有切向分量。因此，能流密度矢量即有沿着导线方向的分量，也有垂直于导线指向其内部的分量。



13

【思考】 半径为 a 、电量为 e 的均匀带电球壳以常速度 $v \ll c$ 运动。试分别由

$$W_e = m_0 c^2, \quad W_m = \frac{1}{2} m v^2$$

计算球壳的“静止质量” m_0 和“运动质量” m 。二者有什么关系？

14

4. w 与 \vec{S} 不确定性

电磁场的能量密度与能流密度的表达式并不唯一。若

$$-\partial_t w - \nabla \cdot \vec{S} = \vec{E} \cdot \vec{j} = -\partial_t w' - \nabla \cdot \vec{S}'$$

令 $\alpha \triangleq w' - w$ 以及 $\vec{\beta} \triangleq \vec{S}' - \vec{S}$ ，得到

$$\partial_t \alpha + \nabla \cdot \vec{\beta} = 0$$

即

$$w' = w + \alpha, \quad \vec{S}' = \vec{S} + \vec{\beta}, \quad (\partial_t \alpha + \nabla \cdot \vec{\beta} = 0)$$

其中 α 和 $\vec{\beta}$ 可以由 \vec{E} 和 \vec{B} 确定的、满足连续性方程的任意标量和矢量。

【思考】 这种不确定性是否会有可观测的物理效应？
这种不确定性是否可以通过施加某些限制消除？

15

5. Maxwell方程组的完备性

描述电磁场演化的 **Maxwell 方程组是完备的**。含义是：

在电荷、电流分布已知的情形下，若给定 $t = 0$ 时刻电磁场在区域 V 内任一点的数值

$$\vec{E}(t = 0, \vec{x} \in V) \quad \text{and} \quad \vec{B}(t = 0, \vec{x} \in V)$$

并且给定边界 ∂V 上电场或磁场的切向分量

$$\vec{E}_\tau(t, \vec{x} \in \partial V) \quad \text{or} \quad \vec{B}_\tau(t, \vec{x} \in \partial V)$$

则由Maxwell方程组可以唯一确定

$$\vec{E}(t, \vec{x} \in V) \quad \text{and} \quad \vec{B}(t, \vec{x} \in V)$$

16

【证明】 设有两组解 $\{\vec{E}_1, \vec{B}_1\}$ 、 $\{\vec{E}_2, \vec{B}_2\}$ 同时满足上述条件及 Maxwell方程组。则 $\{\vec{E} = \vec{E}_1 - \vec{E}_2, \vec{B} = \vec{B}_1 - \vec{B}_2\}$ 满足

$$\begin{cases} \nabla \cdot \vec{E} = 0, \quad \nabla \cdot \vec{B} = 0, \quad \nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}, \quad \nabla \times \vec{B} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} & \textcircled{1} \\ \vec{E}(t = 0, \vec{x} \in V) = 0 \quad \text{and} \quad \vec{B}(t = 0, \vec{x} \in V) = 0 & \textcircled{2} \\ \vec{E}_\tau(t, \vec{x} \in \partial V) = 0 \quad \text{or} \quad \vec{B}_\tau(t, \vec{x} \in \partial V) = 0 & \textcircled{3} \end{cases}$$

$$\longrightarrow \frac{d}{dt} \int_V dV \frac{1}{2} \varepsilon_0 (E^2 + c^2 B^2) \stackrel{\textcircled{1}}{=} -\frac{1}{\mu_0} \oint_{\partial V} d\vec{\sigma} \cdot (\vec{E} \times \vec{B}) \stackrel{\textcircled{3}}{=} 0$$

$$\longrightarrow E^2 + c^2 B^2 = \text{const.} \stackrel{\textcircled{2}}{=} 0$$

$$\longrightarrow \vec{E} = \vec{E}_1 - \vec{E}_2 = 0, \quad \vec{B} = \vec{B}_1 - \vec{B}_2 = 0$$

17

二、电磁场的动量

1. 动量守恒的物理图像

- 电磁场的动量守恒应是一种局域的守恒，而为了描述这样一种守恒定律，需要两个物理量：

(1) **动量密度**： $\vec{g} = \vec{g}(t, \vec{x})$

(2) **动量流密度**： $\vec{T} = \vec{T}(t, \vec{x})$

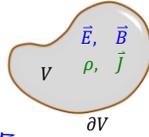
➢ 由于流过面元 $d\vec{\sigma}$ 的动量 ($d\vec{\sigma} \cdot \vec{T}$) 是一个矢量，因而 \vec{T} 应是一个二阶张量。

- 电磁场与实物粒子之间可能交换动量，对于给定区域 V ，电磁场携带着能量从 ∂V 流出去，以及电磁场对 V 内的实物粒子施加力，都会使得 V 内电磁场的动量减少。

18

- 数学上，动量守恒定律表示为：

$$-\frac{d}{dt} \int_V dV \vec{g} = \int_V dV \vec{f} + \oint_{\partial V} d\vec{\sigma} \cdot \vec{T}$$



单位时间区域内减少的电磁场动量等于
单位时间由区域边界流出的电磁场动量与
电磁场对区域内实物粒子施加的力之和。
(后者等于单位时间区域内实物粒子增加的动量)

- 能量守恒定律可以写为微分形式：

$$-\partial_t \vec{g} = \nabla \cdot \vec{T} + \vec{f} \quad \text{or} \quad \vec{f} = -\partial_t \vec{g} - \nabla \cdot \vec{T}$$

19

2. 动量守恒定理

$$\vec{f} = \rho \vec{E} + \vec{j} \times \vec{B}$$

$$= \varepsilon_0 (\nabla \cdot \vec{E}) \vec{E} + \varepsilon_0 c^2 (\nabla \times \vec{B}) \times \vec{B} - \varepsilon_0 \partial_t \vec{E} \times \vec{B} \quad (\text{EG, AM})$$

$$= -\partial_t (\varepsilon_0 \vec{E} \times \vec{B}) + \varepsilon_0 \vec{E} \times \partial_t \vec{B} \quad (\text{Leibnitz})$$

$$+ \varepsilon_0 (\nabla \cdot \vec{E}) \vec{E} + \varepsilon_0 c^2 (\nabla \times \vec{B}) \times \vec{B}$$

$$= -\partial_t (\varepsilon_0 \vec{E} \times \vec{B})$$

$$+ \varepsilon_0 [(\nabla \cdot \vec{E}) \vec{E} + (\nabla \times \vec{E}) \times \vec{E}] \quad (\text{F})$$

$$+ \varepsilon_0 c^2 [(\nabla \cdot \vec{B}) \vec{B} + (\nabla \times \vec{B}) \times \vec{B}] \quad (\text{BG})$$

20

由于

$$\begin{aligned} (\nabla \cdot \vec{E}) \vec{E} + (\nabla \times \vec{E}) \times \vec{E} &= (\nabla \cdot \vec{E}) \vec{E} + \vec{E} \cdot \nabla \vec{E} - \frac{1}{2} \nabla (\vec{E} \cdot \vec{E}) \\ &= \nabla \cdot \left(\vec{E} \vec{E} - \frac{1}{2} E^2 \vec{T} \right) \end{aligned}$$

$$(\nabla \cdot \vec{B}) \vec{B} + (\nabla \times \vec{B}) \times \vec{B} = \nabla \cdot \left(\vec{B} \vec{B} - \frac{1}{2} B^2 \vec{T} \right)$$

因此

$$\begin{aligned} \vec{f} &= -\frac{\partial}{\partial t} (\varepsilon_0 \vec{E} \times \vec{B}) + \varepsilon_0 \nabla \cdot \left(\vec{E} \vec{E} - \frac{1}{2} E^2 \vec{T} \right) + \varepsilon_0 c^2 \nabla \cdot \left(\vec{B} \vec{B} - \frac{1}{2} B^2 \vec{T} \right) \\ &= -\frac{\partial}{\partial t} (\varepsilon_0 \vec{E} \times \vec{B}) - \nabla \cdot \left[\frac{1}{2} \varepsilon_0 (E^2 + c^2 B^2) \vec{T} - \varepsilon_0 (\vec{E} \vec{E} + c^2 \vec{B} \vec{B}) \right] \\ &= -\partial_t \vec{g} - \nabla \cdot \vec{T} \end{aligned}$$

21

电磁场的动量守恒定律

$$\text{(积分形式)} \quad -\frac{d}{dt} \int_V dV \vec{g} - \oint_{\partial V} d\vec{\sigma} \cdot \vec{T} = \int_V dV \vec{f}$$

$$\text{(微分形式)} \quad -\partial_t \vec{g} - \nabla \cdot \vec{T} = \vec{f}$$

● 电磁场的动量密度

$$\vec{g} \triangleq \epsilon_0 \vec{E} \times \vec{B} = \frac{\vec{S}}{c^2}$$

● 电磁场的动量流密度

$$\begin{aligned} \vec{T} &\triangleq \frac{1}{2} \epsilon_0 (E^2 + c^2 B^2) \vec{I} - \epsilon_0 (\vec{E} \vec{E} + c^2 \vec{B} \vec{B}) \\ &= w \vec{I} - \epsilon_0 (\vec{E} \vec{E} + c^2 \vec{B} \vec{B}) \end{aligned}$$

22

总动量守恒

将 V 取为全空间。若 $r \rightarrow \infty$ 时, $\vec{E}, \vec{B} \sim O(1/r)$, 则

$$\int dV \vec{f} = -\frac{d}{dt} \int dV \vec{g}$$

即电磁场施加于实物上的力

等于场总动量的时间减小率。

因此, 电磁场与带电粒子构成的体系的总动量守恒。

- 电磁场施加的作用等于实物粒子力学动量 (记为 \vec{P}) 增加的速率, 若用 \vec{G} 表示全空间电磁场的总动量, 则

$$\frac{d(\vec{P} + \vec{G})}{dt} = 0 \implies \vec{P} + \vec{G} = \text{const. vector}$$

23

- 事实上, 由于

$$\rho = \sum_k e_k \delta^3(\vec{x} - \vec{x}_k(t)), \quad \vec{j} = \sum_k e_k \vec{v}_k(t) \delta^3(\vec{x} - \vec{x}_k(t))$$

因而对于通过电磁作用的带电粒子系统

$$\begin{aligned} \int dV \vec{f} &= \int dV (\rho \vec{E} + \vec{j} \times \vec{B}) \\ &= \sum_k e_k \int dV (\vec{E} + \vec{v}_k \times \vec{B}) \delta^3(\vec{x} - \vec{x}_k) \\ &= \sum_k e_k [\vec{E}(t, \vec{x}_k) + \vec{v}_k(t) \times \vec{B}(t, \vec{x}_k)] \end{aligned}$$

根据Lorentz方程, 有 (其中 $\gamma_k = [1 - v_k^2/c^2]^{-1/2}$)

$$\vec{F} \triangleq \int dV \vec{f} = \frac{d\vec{P}}{dt}, \quad \text{where } \vec{P} \triangleq \sum_k \gamma_k m_k \vec{v}_k$$

24

3. 动量流密度的含义

动量流密度张量的物理意义体现在

$d\vec{\sigma} \cdot \vec{T}$ = 单位时间通过面元 $d\vec{\sigma}$ 流到区域 V 外部的动量。

因而，其分量 $T_{ij} \triangleq \hat{x}_i \cdot \vec{T} \cdot \hat{x}_j$ 的含义也就明确了。

- 按照 Lorentz 方程或者 Newton 第二定律， \vec{T} 穿过区域 V 边界的动量就是电磁场通过边界**施加给外部环境**的力：

$$\vec{F}_{\text{exterior}} = \oint_{\partial V} d\vec{\sigma} \cdot \vec{T}$$

区域 V 内的电磁场通过单位面积边界作用于外部环境的力称为**应力**。法向力称为**压力**，切向力称为**剪切力**。

25

【例】 设空间存在着均匀的电场分布 \vec{E} 。任取给定区域 V 内的电磁场通过 ∂V 上单位面积（外法向 \hat{n} ）作用于外部的应力为

$$\vec{f}_n = \hat{n} \cdot \vec{T} = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 \hat{n} - \epsilon_0 (\hat{n} \cdot \vec{E}) \vec{E}$$

$$\longrightarrow \vec{f}_n = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 [\hat{n} - 2(\hat{n} \cdot \vec{E}) \vec{E}]$$

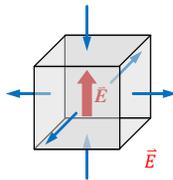
若将电场方向定义为 x_3 轴，则

$$\begin{aligned} \vec{f}_n &= \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 [n_i \hat{x}_i - 2(n_i \hat{x}_i \cdot \hat{x}_3) \hat{x}_3] \\ &= \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 (n_1 \hat{x}_1 + n_2 \hat{x}_2 - n_3 \hat{x}_3) \end{aligned}$$

26

考察单位正方体，有

$$\begin{cases} \vec{f}_{\pm 1} = \pm \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 \hat{x}_1 \\ \vec{f}_{\pm 2} = \pm \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 \hat{x}_2 \\ \vec{f}_{\pm 3} = \mp \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 \hat{x}_3 \end{cases}$$



- 电场方向的应力表现为“拉力”
- 垂直于电场方向的应力表现为“压缩力”
- 纵向拉力与横向压缩力大小相等，均为电场能量密度。

电场线好像是拉紧了橡皮筋。场的各部分之间存在着作用力。即使在静电场情形下电场力的传递也不是超距的。

27

平面电磁波的力学性质

$$\vec{E}(t, \vec{x}) = \vec{E}_\perp(\vec{k} \cdot \vec{x} - kct), \quad c\vec{B}(t, \vec{x}) = \hat{k} \times \vec{E}(t, \vec{x})$$

- 能量密度

$$w = \frac{1}{2} \varepsilon_0 (E^2 + c^2 B^2) \quad \longrightarrow \quad w = \varepsilon_0 E^2$$

平面电磁波的电场和磁场对能量密度的贡献相同

- Poynting矢量

$$\vec{S} \triangleq \frac{1}{\mu_0} \vec{E} \times \vec{B} = c\varepsilon_0 E^2 \hat{k} \quad \longrightarrow \quad \vec{S} = wc\hat{k}$$

平面电磁波的能量流动的方向就是波传播的方向

28

- 动量密度

$$\vec{g} = \varepsilon_0 c^2 \vec{E} \times \vec{B} = \frac{\vec{S}}{c^2} \quad \longrightarrow \quad \vec{g} = \frac{w}{c} \hat{k}$$

平面电磁波的动量密度沿着能量流动的方向

- 动量流密度张量

$$\vec{T} = w\vec{I} - \varepsilon_0 (\vec{E}\vec{E} + c^2 \vec{B}\vec{B}) = w\vec{I} - w(\hat{E}\hat{E} + \hat{B}\hat{B})$$

$$\longrightarrow \vec{T} = wk\hat{k}$$

29

单色平面电磁波的力学性质

$$\vec{E} = \vec{E}_0 e^{i(\vec{k} \cdot \vec{x} - \omega t)}, \quad c\vec{B} = \hat{k} \times \vec{E}$$

- 平均能量密度

$$\langle w \rangle = \frac{1}{2} \varepsilon_0 |\vec{E}_0|^2 = \frac{1}{2} \varepsilon_0 \vec{E}_0^* \cdot \vec{E}_0$$

- 平均动量密度和平均能流密度

$$\langle \vec{S} \rangle = \langle w \rangle c \hat{k} = c^2 \langle \vec{g} \rangle$$

- 平均动量流密度张量

$$\langle \vec{T} \rangle = \langle w \rangle k \hat{k}$$

30

4. Maxwell 应力张量

如果区域 V 内的电磁场动量不随时间变化, 则电磁场对区域 V 内的实物粒子施加的力可以写为

$$\vec{F} \triangleq \int_V dV \vec{f} = - \oint_{\partial V} d\vec{\sigma} \cdot \vec{T}$$

因此, 又将 \vec{T} 的负值称为 Maxwell 应力张量

$$-\vec{T} = \epsilon_0(\vec{E}\vec{E} + c^2\vec{B}\vec{B}) - \frac{1}{2}\epsilon_0(E^2 + c^2B^2)\vec{I}$$

31

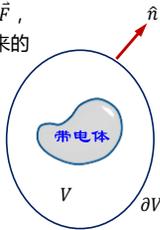
● 考察静电场, 此时

$$\vec{T} \triangleq \frac{1}{2}\epsilon_0 E^2 \vec{I} - \epsilon_0 \vec{E}\vec{E} = w_e(\vec{I} - 2\vec{E}\vec{E})$$

因此, 为求某个带电体受到的静电力 \vec{F} , 只需任取一个将该带电体完全包含进来的闭曲面 V 即可。

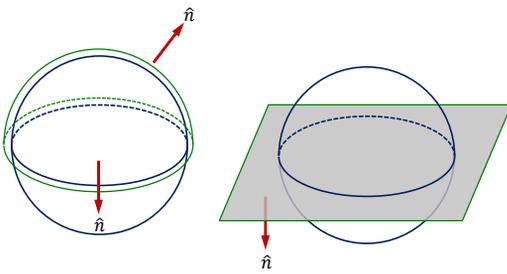
$$\vec{F} = - \oint_{\partial V} d\vec{\sigma} \cdot \vec{T} = - \oint_{\partial V} d\sigma (\hat{n} \cdot \vec{T})$$

$$\rightarrow \vec{F} = - \oint_{\partial V} d\sigma w_e [2(\hat{n} \cdot \vec{E})\vec{E} - \hat{n}]$$



32

【例】半径为 a 、总电量为 Q 的均匀带电实心球, 试计算其北半球受到的静电力 (赤道面定义为 x_1x_2 平面)。



33

【解】 北半球受到的力等于单位时间通过 x_1x_2 平面由下方流到上方的动量。由对称性，该力沿着 x_3 轴方向，因此

$$\vec{F} = F\hat{x}_3 = -\hat{x}_3 \oint_{\partial V} d\vec{\sigma} \cdot \vec{T} \cdot \hat{x}_3 = \hat{x}_3 \oint_{\partial V} d\sigma \hat{x}_3 \cdot \vec{T} \cdot \hat{x}_3$$

由于 x_1x_2 平面上的电场与 x_3 轴垂直，因此

$$\hat{x}_3 \cdot \vec{T} \cdot \hat{x}_3 = \hat{x}_3 \cdot \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 (\vec{T} - 2\hat{r}\hat{r}) \cdot \hat{x}_3 = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 \triangleq w$$

所以

$$F = \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\infty r dr w = 2\pi \int_0^\infty wr dr$$

34

由于

$$\begin{cases} w_1 = \frac{1}{2} \epsilon_0 \left(\frac{Qr}{4\pi\epsilon_0 a^3} \right)^2 = \frac{Q^2 r^2}{32\pi^2 \epsilon_0 a^6}, & (r < a) \\ w_2 = \frac{1}{2} \epsilon_0 \left(\frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \right)^2 = \frac{Q^2}{32\pi^2 \epsilon_0 r^4}, & (r > a) \end{cases}$$

所以

$$\begin{aligned} F &= 2\pi \left[\int_0^a w_1 r dr + \int_a^\infty w_2 r dr \right] \\ &= \frac{Q^2}{16\pi\epsilon_0 a^2} \left[\int_0^a \frac{r^3}{a^4} dr + \int_a^\infty \frac{a^2}{r^3} dr \right] \\ \longrightarrow F &= \frac{3}{16} \frac{Q^2}{4\pi\epsilon_0 a^2} \end{aligned}$$

35

【例】 质量为 m 、电荷量为 e 的带电粒子在静磁场 \vec{B} 中运动。试求此粒子的总动量。设带电粒子速度远小于光速，其激发的电场可近似看作静电场。

【解】 若粒子的运动速度为 \vec{v} ，则其机械动量为 $m\vec{v}$ 。此外，此粒子因为荷电将在周围空间激发静电场，从而粒子周围空间中的总场既有电场成分又有磁场成分的电场。鉴于静电场不能脱离荷电粒子独立存在，此情形中电磁场的总动量可以看作带电粒子动量的一部分。

设带电粒子激发的电场为 \vec{E} ，磁场的矢量势为 \vec{A} ，则电磁动量为

$$\vec{G} \triangleq \int dV \vec{g} = \epsilon_0 \int dV \vec{E} \times \vec{B} = \epsilon_0 \int dV \vec{E} \times (\nabla \times \vec{A})$$

36

利用 Leibniz 法则，有

$$\begin{aligned}\vec{E} \times (\nabla \times \vec{A}) &= (\nabla \vec{A}) \cdot \vec{E} - (\vec{E} \cdot \nabla) \vec{A} \\ &= [\nabla(\vec{A} \cdot \vec{E}) - (\nabla \vec{E}) \cdot \vec{A}] - [\nabla \cdot (\vec{E} \vec{A}) - (\nabla \cdot \vec{E}) \vec{A}]\end{aligned}$$

静电场无旋意味着 $\nabla \vec{E}$ 是对称张量，故上式第二项

$$(\nabla \vec{E}) \cdot \vec{A} = \vec{A} \cdot \nabla \vec{E} = \nabla \cdot (\vec{A} \vec{E}) - (\nabla \cdot \vec{A}) \vec{E}$$

若采用 **Coulomb 规范**，则

$$(\nabla \vec{E}) \cdot \vec{A} = \nabla \cdot (\vec{A} \vec{E})$$

所以

$$\vec{E} \times (\nabla \times \vec{A}) = (\nabla \cdot \vec{E}) \vec{A} + \nabla \cdot [(\vec{A} \cdot \vec{E}) \vec{I} - (\vec{A} \vec{E} + \vec{E} \vec{A})]$$

37

因此，利用（物理、数学）Gauss 定理得到

$$\begin{aligned}\vec{G} &= \epsilon_0 \int dV (\nabla \cdot \vec{E}) \vec{A} + \epsilon_0 \int dV \nabla \cdot [(\vec{A} \cdot \vec{E}) \vec{I} - (\vec{A} \vec{E} + \vec{E} \vec{A})] \\ &= \int dV \rho \vec{A} + \epsilon_0 \int d\sigma \cdot [(\vec{A} \cdot \vec{E}) \vec{I} - (\vec{A} \vec{E} + \vec{E} \vec{A})]\end{aligned}$$

由于当 $r \rightarrow \infty$ 时， $\vec{E} \sim 1/r^2$ ， $\vec{A} \sim 1/r$ （局域电流）， $d\sigma = r^2 d\Omega$ ，因此上面的面积分为零。如果设粒子轨道为 $\vec{x}_0(t)$ ，那么

$$\vec{G} = \int dV e \delta^3(\vec{x} - \vec{x}_0) \vec{A}(\vec{x}) = e \vec{A}(\vec{x}_0)$$

因此，带电粒子在外磁场中运动时的总动量（**正则动量**）为

$$\vec{P} = m\vec{v} + e\vec{A}$$

38

- 磁场的矢势本身也具有鲜明的物理意义：它是单位点电荷处于此磁场中获得的电磁动量。

- 带电粒子的动量不仅与参考系的选择有关，也与规范选择有关。换言之，即使带电粒子在某个参考系中静止不动，它在此参考系中也可能具有非零的动量。

【思考】两个运动点电荷之间的 Lorentz 力在一般情形下满足牛顿第三定律吗？服从动量守恒定律吗？为什么？

39

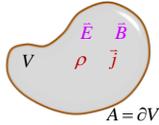
三、电磁场的角动量

动量守恒定律

$$\vec{f} = -\partial_t \vec{g} - \nabla \cdot \vec{T}$$

用位置矢量叉乘上式，得到

$$\begin{aligned} \vec{x} \times \vec{f} &= -\vec{x} \times \partial_t \vec{g} - \vec{x} \times (\nabla \cdot \vec{T}) \\ &= -\partial_t (\vec{x} \times \vec{g}) + \nabla \cdot (\vec{T} \times \vec{x}) \\ &= -\partial_t \vec{l}_{em} - \nabla \cdot \vec{R} \end{aligned}$$



40

电磁场的角动量守恒定律

(积分形式) $-\frac{d}{dt} \int_V dV \vec{l}_{em} - \oint_{\partial V} d\vec{\sigma} \cdot \vec{R} = \int_V dV \vec{x} \times \vec{f}$

(微分形式) $-\partial_t \vec{l}_{em} - \nabla \cdot \vec{R} = \vec{x} \times \vec{f}$

- 电磁场 (相对于O点) 的角动量密度

$$\vec{l}_{em} \triangleq \vec{x} \times \vec{g}$$

- 电磁场 (相对于O点) 的角动量流密度

$$\vec{R} \triangleq -\vec{T} \times \vec{x}$$

41

【例】 半径为 a 、带电量为 Q 的铁磁性金属球被均匀磁化，磁化强度为 \vec{M} ，电荷在球表面均匀分布。

- (1) 试计算球的电磁角动量；
- (2) 试计算在去磁过程中球获得的力学角动量。

【解】 (1) 由Gauss定理得到球内电场为零，而

$$\vec{E}_{out} = \frac{Q\hat{r}}{4\pi\epsilon_0 r^2}, \quad (r > a)$$

可证明：均匀磁化介质球激发的磁场为

$$\begin{cases} \vec{B}_{in} = \frac{2}{3}\mu_0\vec{M}, & (r < a) \\ \vec{B}_{out} = \frac{\mu_0 a^3}{3r^3} [3(\vec{M} \cdot \hat{r})\hat{r} - \vec{M}], & (r > a) \end{cases}$$

42

【例】 半径为 a 、带电量为 Q 的铁磁性金属球被均匀磁化，磁化强度为 \vec{M} ，电荷在球表面均匀分布。

- (1) 试计算球的电磁角动量；
 (2) 试计算在去磁过程中球获得的力学角动量。

【解】 (1) 由 Gauss 定理得到球内电场为零，而

$$\vec{E}_{\text{out}} = \frac{Q\hat{r}}{4\pi\epsilon_0 r^2}, \quad (r > a)$$

可证明：均匀磁化介质球激发的磁场为

$$\begin{cases} \vec{B}_{\text{in}} = \frac{2}{3}\mu_0\vec{M}, & (r < a) \\ \vec{B}_{\text{out}} = \frac{\mu_0 a^3}{3r^3} [3(\vec{M} \cdot \hat{r})\hat{r} - \vec{M}], & (r > a) \end{cases}$$

43

电磁场只有在球外有非零的动量，密度为

$$\vec{g} = \epsilon_0 \vec{E}_{\text{out}} \times \vec{B}_{\text{out}} = \epsilon_0 \frac{Q\hat{r}}{4\pi\epsilon_0 r^2} \times \frac{\mu_0 a^3}{3r^3} [3(\vec{M} \cdot \hat{r})\hat{r} - \vec{M}]$$

$$\Rightarrow \vec{g} = \frac{\mu_0 Q a^3}{12\pi r^5} \vec{M} \times \hat{r}, \quad (r > a)$$

电磁场相对于球心的角动量密度为（球外）

$$\vec{l}_{\text{em}} = \vec{x} \times \vec{g} = \frac{\mu_0 Q a^3}{12\pi r^4} \hat{r} \times (\vec{M} \times \hat{r}) = \frac{\mu_0 Q a^3}{12\pi r^4} [\vec{M} - (\vec{M} \cdot \hat{r})\hat{r}]$$

$$\Rightarrow \vec{l}_{\text{em}} = \frac{\mu_0 Q a^3}{12\pi r^4} (M_i - M_j n_j n_i) \hat{x}_i, \quad (r > a)$$

其中 n_i 是径向单位矢量的直角分量。

44

总的电磁角动量为

$$\begin{aligned} \vec{L}_{\text{em}} &= \int_{r>a} dV \vec{l}_{\text{em}} \\ &= \frac{\mu_0 Q a^3}{12\pi} \cdot \int_a^\infty \frac{dr}{r^2} \cdot \left[M_i \oint d\Omega - M_j \oint n_j n_i d\Omega \right] \hat{x}_i \\ &= \frac{\mu_0 Q a^3}{12\pi} \cdot \frac{1}{a} \cdot \left[M_i \cdot 4\pi - M_j \cdot \frac{4\pi}{3} \delta_{ij} \right] \hat{x}_i \end{aligned}$$

因此

$$\vec{L}_{\text{em}} = \frac{2\mu_0 Q a^2}{9} M_i \hat{x}_i = \frac{2}{9} \mu_0 Q a^2 \vec{M}$$

45

(2) **方法一**：去磁过程中磁场减小诱导出的电场对球面上的电荷施加力矩。对称性意味着涡旋电场 $\vec{E}' = \vec{E}'(r, \theta)\hat{\phi}$ ，选择以 x_3 轴为对称轴、半径为 a 的圆 C 作为闭合曲线，由Faraday定律有

$$2\pi a \sin \theta \cdot E' = -\dot{B}_{\text{in}} \cdot \pi a^2 \sin^2 \theta \implies \vec{E}' = -\frac{a \sin \theta}{2} \dot{B}_{\text{in}} \hat{\phi}$$

作用于球上的力矩为

$$\vec{\tau} = \frac{Q}{4\pi a^2} \oint_S d\sigma (a\hat{r} \times \vec{E}') = \hat{x}_3 \frac{Q}{4\pi a^2} \oint_S d\sigma (aE' \sin \theta) = -\frac{1}{3} Q a^2 \dot{B}_{\text{in}}$$

由角动量定理得到

$$\vec{L}_{\text{mech}} = \int_0^{\infty} \vec{\tau} dt = \frac{1}{3} Q a^2 \vec{B}_{\text{in}}(t=0) = \frac{2}{9} \mu_0 Q a^2 \vec{M}$$

正如角动量守恒所预期的，有 $\vec{L}_{\text{mech}} = \vec{L}_{\text{em}}$ 。

46

(2) **方法二**：去磁过程中，感应电场对球面上的电荷施加力矩

$$\begin{aligned} \vec{\tau} &= \frac{Q}{4\pi a^2} \oint_{r=a} d\sigma (a\hat{r} \times \vec{E}) \\ &= \frac{Q}{4\pi a} \oint_{r=a} d\vec{\sigma} \times \vec{E} \\ &= \frac{Q}{4\pi a} \int_{r<a} dV \nabla \times \vec{E} \\ &= \frac{Q}{4\pi a} \int_{r<a} dV \left(-\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \right) \\ &= -\frac{Q}{4\pi a} \frac{d}{dt} \int_{r<a} dV \vec{B} \end{aligned}$$

47

由角动量定理得到金属球最终获得的（力学）角动量为

$$\vec{L}_{\text{mech}} = \int_0^{\infty} \vec{\tau} dt = \frac{Q}{4\pi a} \left[\int_{r<a} dV \vec{B} \right]_{t=0}$$

由于初始时，球内的磁场 \vec{B}_{in} 均匀，因而

$$\vec{L}_{\text{mech}} = \frac{Q}{4\pi a} \cdot \frac{4\pi a^3}{3} \vec{B}_{\text{in}} = \frac{2}{9} \mu_0 Q a^2 \vec{M}$$

即初始时电磁场的角动量完全转移给实物金属球，金属球最终会绕着初始磁矩的方向转动起来（设 $Q > 0$ ）。

【思考】 初始时磁场是否提供力矩？去磁过程中，电场也会变化，从而激发新的磁场成分，是否有必要将磁场提供的力矩考虑进来？若有必要，我们的结论会否因此而改变？为什么？

48

四、电磁场-介质系统的守恒定律

束缚电荷、束缚电流是作为对场的响应以因变量的方式出现的。从实际应用角度，需要分析外界克服电磁力对自由电荷的功、冲量和冲量矩，并建立相应的能量、动量、角动量守恒定理。

- 以做功为例：由 $\vec{J}_f = \vec{j} - \vec{j}'$ 得到 $-\vec{E} \cdot \vec{J}_f = -\vec{E} \cdot \vec{j} + \vec{E} \cdot \vec{j}'$
 - $-\vec{E} \cdot \vec{J}_f$ ——外界对传导电流（搬运自由电荷）的功率密度。
 - $-\vec{E} \cdot \vec{j}$ ——外界对总电流（搬运全部电荷）的功率密度：转化为电磁能。
 - $+\vec{E} \cdot \vec{j}'$ ——电磁场对束缚电流（搬运束缚电荷）的功率密度：一部分电磁能转化为介质的内部能量（极化能、磁化能、热能……）。

49

- 外界对自由电荷的冲量和冲量矩存在类似结果：一部分转化为电磁动量和角动量，另一部分以某种方式转移给介质。
- 是否存在相应的能量、动量和角动量守恒定理，取决于转移给介质的部分能否写成介质电磁参量（与其他参量例如温度无关）的态函数，后者与介质的电磁特性有关。

50

1. 功率密度

电磁场对自由电荷、传导电流的功率密度为

$$\begin{aligned}\vec{E} \cdot \vec{J}_f &= \vec{E} \cdot (\nabla \times \vec{H}) - \vec{E} \cdot \partial_t \vec{D} \quad (\text{AM}) \\ &= -\nabla \cdot (\vec{E} \times \vec{H}) + \vec{H} \cdot (\nabla \times \vec{E}) - \vec{E} \cdot \partial_t \vec{D} \quad (\text{Leibnitz})\end{aligned}$$

$$\Rightarrow \vec{E} \cdot \vec{J}_f = -\nabla \cdot (\vec{E} \times \vec{H}) - \underbrace{(\vec{E} \cdot \partial_t \vec{D} + \vec{H} \cdot \partial_t \vec{E})}_{\text{非纯时间偏导数项}} \quad (\text{F})$$

【结论】 有介质存在时，对自由电荷、传导电流的功一般与过程有关，不能化为标准的守恒形式。

51

对介质的附加条件

对于线性、无色散、无损耗介质：

(参考教材例2.13和例3.7)

$$\vec{D} = \vec{\epsilon} \cdot \vec{E}, \quad \vec{B} = \vec{\mu} \cdot \vec{H}, \quad \text{where } \epsilon_{ij} = \epsilon_{ji}, \mu_{ij} = \mu_{ji}$$

$$\begin{cases} \vec{E} \cdot \partial_t \vec{D} = \vec{E} \cdot \partial_t (\vec{\epsilon} \cdot \vec{E}) = \vec{E} \cdot \vec{\epsilon} \cdot \partial_t \vec{E} = \vec{D} \cdot \partial_t \vec{E} \\ \vec{H} \cdot \partial_t \vec{B} = \vec{H} \cdot \partial_t (\vec{\mu} \cdot \vec{H}) = \vec{H} \cdot \vec{\mu} \cdot \partial_t \vec{H} = \vec{B} \cdot \partial_t \vec{H} \end{cases}$$

$$\rightarrow \vec{E} \cdot \partial_t \vec{D} = \partial_t \left(\frac{1}{2} \vec{D} \cdot \vec{E} \right), \quad \vec{H} \cdot \partial_t \vec{B} = \partial_t \left(\frac{1}{2} \vec{B} \cdot \vec{H} \right) \quad \text{化为纯时间偏导数}$$

线性： $\vec{\epsilon}$ 和 $\vec{\mu}$ 与电磁场无关

无色散： $\vec{\epsilon}$ 和 $\vec{\mu}$ 与电磁场的时间变化率（频率）无关

无损耗： $\vec{\epsilon}$ 和 $\vec{\mu}$ 为实数量

52

能量守恒定律

电磁场—线性、无色散、无损耗介质系统的能量守恒定律为

$$\text{(积分形式)} \quad -\frac{d}{dt} \int_V dV w - \oint_{\partial V} d\vec{\sigma} \cdot \vec{S} = \int_V dV \vec{E} \cdot \vec{J}_f$$

$$\text{(微分形式)} \quad -\partial_t w - \nabla \cdot \vec{S} = \vec{E} \cdot \vec{J}_f$$

- 电磁场的能量密度

$$w \triangleq \frac{1}{2} \vec{D} \cdot \vec{E} + \frac{1}{2} \vec{B} \cdot \vec{H}$$

- 电磁场的能流密度 (Poynting矢量)

$$\vec{S} \triangleq \vec{E} \times \vec{H}$$

53

介质界面上的能量守恒

对于分区均匀（线性、无色散、无损耗）的介质，能量守恒定律在介质界面处表现为边值关系：

$$\hat{n} \cdot (\vec{S}_2 - \vec{S}_1) = 0$$

即Poynting矢量的法向分量连续：从一侧流入界面的电磁场能量，等于从另一侧流出的电磁场能量。

54

2. 力密度

电磁场对自由电荷、传导电流施加的力密度为

$$\begin{aligned}
 & \rho_f \vec{E} + \vec{j}_f \times \vec{B} \\
 &= (\nabla \cdot \vec{D}) \vec{E} + (\nabla \times \vec{H}) \times \vec{B} - \partial_t \vec{D} \times \vec{B} \quad (\text{EG, AM}) \\
 &= -\partial_t (\vec{D} \times \vec{B}) + (\nabla \cdot \vec{D}) \vec{E} + (\nabla \times \vec{H}) \times \vec{B} + \vec{D} \times \partial_t \vec{B} \quad (\text{Leibnitz}) \\
 &= -\partial_t (\vec{D} \times \vec{B}) + (\nabla \cdot \vec{D}) \vec{E} + (\nabla \times \vec{E}) \times \vec{D} \quad (\text{F}) \\
 &\quad + (\nabla \cdot \vec{B}) \vec{H} + (\nabla \times \vec{H}) \times \vec{B} \quad (\text{BG}) \\
 &= -\partial_t (\vec{D} \times \vec{B}) + \nabla \cdot (\vec{D} \vec{E} + \vec{B} \vec{H}) \quad (\text{Leibnitz}) \\
 &\quad - [(\nabla \vec{E}) \cdot \vec{D} + (\nabla \vec{H}) \cdot \vec{B}] \quad \text{非全散度项}
 \end{aligned}$$

【结论】有介质存在时，对自由电荷、传导电流的冲量不能化为标准的守恒形式。

55

对介质的附加条件

对于线性、均匀介质：

$$\begin{cases}
 (\nabla \vec{E}) \cdot \vec{D} = (\nabla \vec{E}) \cdot \vec{\epsilon} \cdot \vec{E} = \nabla(\vec{E} \cdot \vec{\epsilon}) \cdot \vec{E} = (\nabla \vec{D}) \cdot \vec{E} \\
 (\nabla \vec{H}) \cdot \vec{B} = (\nabla \vec{H}) \cdot \vec{\mu} \cdot \vec{H} = \nabla(\vec{H} \cdot \vec{\mu}) \cdot \vec{H} = (\nabla \vec{B}) \cdot \vec{H}
 \end{cases}$$

$$\rightarrow (\nabla \vec{E}) \cdot \vec{D} + (\nabla \vec{H}) \cdot \vec{B} = \nabla \cdot \left(\frac{1}{2} \vec{D} \cdot \vec{E} + \frac{1}{2} \vec{B} \cdot \vec{H} \right)$$

$$\text{化为纯散度项} = \nabla \cdot \left[\left(\frac{1}{2} \vec{D} \cdot \vec{E} + \frac{1}{2} \vec{B} \cdot \vec{H} \right) \vec{I} \right]$$

线性： $\vec{\epsilon}$ 和 $\vec{\mu}$ 与电磁场无关

均匀： $\vec{\epsilon}$ 和 $\vec{\mu}$ 与空间位置无关

56

动量守恒定律

电磁场—线性、均匀介质系统的动量守恒定律为

$$(\text{积分形式}) \quad -\frac{d}{dt} \int_V dV \vec{g} - \oint_{\partial V} d\vec{\sigma} \cdot \vec{T} = \int_V dV (\rho_f \vec{E} + \vec{j}_f \times \vec{B})$$

$$(\text{微分形式}) \quad -\partial_t \vec{g} - \nabla \cdot \vec{T} = \rho_f \vec{E} + \vec{j}_f \times \vec{B}$$

- 电磁场的动量密度

$$\vec{g} \triangleq \vec{D} \times \vec{B}$$

- 电磁场的动量流密度

$$\vec{T} \triangleq \left(\frac{1}{2} \vec{D} \cdot \vec{E} + \frac{1}{2} \vec{B} \cdot \vec{H} \right) \vec{I} - (\vec{D} \vec{E} + \vec{B} \vec{H})$$

57

介质界面上的动量守恒

利用动量守恒定律：

$$-\partial_t \vec{g} - \nabla \cdot \vec{T} = \rho_f \vec{E} + \vec{J}_f \times \vec{B}$$

在简单介质交界面附近

$$\hat{n} \cdot (\vec{T}_2 - \vec{T}_1) = 0 \quad \times$$

- 该动量守恒定理要求介质**均匀**，不能用来导出边值关系。

正确的方法应从非均匀介质中的动量守恒关系出发。

58

正确的方法应从非均匀介质中的动量守恒关系出发：

$$\begin{aligned} \rho_f \vec{E} + \vec{J}_f \times \vec{B} &= -\partial_t (\vec{D} \times \vec{B}) + \nabla \cdot (\vec{D} \vec{E} + \vec{B} \vec{H}) \\ &\quad - [(\nabla \vec{E}) \cdot \vec{D} + (\nabla \vec{H}) \cdot \vec{B}] \end{aligned}$$

对于线性、各向同性、无色散、非均匀（ ϵ 和 μ 依赖于 \vec{x} ）介质，满足本构关系 $\vec{D} = \epsilon \vec{E}$ 和 $\vec{B} = \mu \vec{H}$ ，因而

$$\begin{cases} (\nabla \vec{E}) \cdot \vec{D} = (\nabla \vec{E}) \cdot \epsilon \vec{E} = \nabla \cdot \left(\frac{1}{2} \epsilon E^2 \right) - \frac{1}{2} E^2 \nabla \epsilon \\ (\nabla \vec{H}) \cdot \vec{B} = (\nabla \vec{H}) \cdot \mu \vec{H} = \nabla \cdot \left(\frac{1}{2} \mu H^2 \right) - \frac{1}{2} H^2 \nabla \mu \end{cases}$$

$$\longrightarrow \rho_f \vec{E} + \vec{J}_f \times \vec{B} - \frac{1}{2} E^2 \nabla \epsilon - \frac{1}{2} H^2 \nabla \mu = -\partial_t \vec{g} - \nabla \cdot \vec{T}$$

59

定义 **Minkowski 力密度**：

$$\vec{f}_M \triangleq \rho_f \vec{E} + \vec{J}_f \times \vec{B} - \frac{1}{2} E^2 \nabla \epsilon - \frac{1}{2} H^2 \nabla \mu$$

因而简单介质中的动量守恒定律写为 (Minkowski, 1908)

$$\vec{f}_M = -\partial_t \vec{g} - \nabla \cdot \vec{T}$$

介质界面处单位面积受到的力：

$$\frac{d\vec{F}}{d\sigma} = -\hat{n} \cdot (\vec{T}_2 - \vec{T}_1)$$

介质界面上的**压强**为：

$$p = \hat{n} \cdot \frac{d\vec{F}}{d\sigma} = \hat{n} \hat{n} \cdot (\vec{T}_1 - \vec{T}_2)$$

【思考】 请调研 Abraham 力密度并将其与 Minkowski 力密度对比。

60

3. 角动量守恒定律

对于线性、均匀、各向同性介质，由于动量流密度为对称张量，因而可仿照真空情形给出

$$\vec{x} \times (\rho_f \vec{E} + \vec{j}_f \times \vec{B}) = -\partial_t(\vec{x} \times \vec{g}) - \nabla \cdot (-\vec{T} \times \vec{x})$$

这就是电磁场—线性、均匀、各向同性介质系统的角动量守恒定律。

61

